PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-168539

(43)Date of publication of application: 20.06.2000

(51)Int.CI.

B60T 13/12 B60T 13/66

(21)Application number: 10-343681

(71)Applicant:

AKEBONO BRAKE IND CO LTD

(22)Date of filing:

03.12.1998

(72)Inventor:

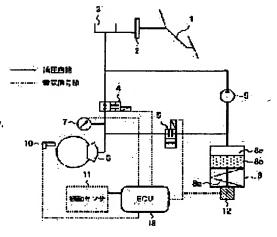
SAKAI TAKASHI

(54) BRAKE PRESSURE CONTROL DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To prevent the generation of a creep groan by connecting a braking device and a reservoir while brake pressure reaches from first prescribed brake pressure to second prescribed brake pressure.

SOLUTION: Vehicle speed is taken from a wheel speed sensor 10 and whether vehicle speed is reference speed or below is judged. When vehicle speed is the reference speed or below, brake hydraulic pressure is detected by a hydraulic pressure sensor 7 and whether hydraulic pressure is creep groan generation starting hydraulic pressure within an electronic control device or below 13 is judged. When hydraulic pressure is creep groan generation starting hydraulic pressure or below, a hold valve 4 is closed, a decay valve 5 is opened, brake fluid within a wheel cylinder 6 is refluxed to a reservoir 8 and pressure reduction is performed. Next, whether brake hydraulic pressure is creep groan extinguishing hydraulic pressure within the electronic control device 13 or below is judged. When brake hydraulic pressure becomes extinguishing hydraulic pressure or below, the hold valve 4 is opened, the decay valve 5 is closed and a brake state is returned to a normal brake state. As a result, generation of creep groan can be prevented.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision

of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C): 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号 特開2000-168539 (P2000-168539A)

(43)公開日 平成12年6月20日(2000.6.20)

(51) Int.Cl.7

戲別記号

FΙ

テーマコード(参考)

B60T 13/12

13/66

B60T 13/12

Z 3D048

13/66

7.

審査請求 未請求 請求項の数2 OL (全 6 頁)

(21)出願番号

(22)出顧日

特顯平10-343681

平成10年12月3日(1998.12.3)

(71)出願人 000000516

曙ブレーキ工業株式会社

東京都中央区日本橋小網町19番5号

(72)発明者 坂井 孝

東京都中央区日本橋小網町19番5号 曙ブ

レーキ工業株式会社内

(74)代理人 100099265

弁理士 長瀬 成城

Fターム(参考) 3D048 BB31 CC05 HH14 HH15 HH26

HH37 HH66 HH75 QQ14 RR00

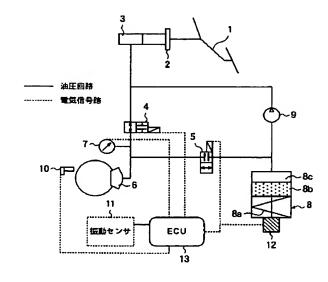
RR01 RR06 RR11

(54) 【発明の名称】 ブレーキ圧制御装置

(57)【要約】

【課題】自動変速機を備えた車両において、クリープ走 行時に発生するクリーブグローン(いわゆるグー音)を 防止できるブレーキ圧制御装置を提供する。

【解決手段】第1の所定ブレーキ圧および第1の所定ブレーキ圧より低い第2の所定ブレーキ圧を設定し、ブレーキ圧減圧過程において、ブレーキ圧が第1の所定ブレーキ圧から第2の所定ブレーキ圧に達するまでの間ブレーキ装置6とリザーバ3とを接続することを特徴とするブレーキ圧制御装置。



【特許請求の範囲】

【請求項1】第1の所定ブレーキ圧および第1の所定ブレーキ圧より低い第2の所定ブレーキ圧を設定し、ブレーキ圧減圧過程において、ブレーキ圧が第1の所定ブレーキ圧から第2の所定ブレーキ圧に達するまでの間ブレーキ装置とリザーバとを接続することを特徴とするブレーキ圧制御装置。

【請求項2】マスターシリンダとブレーキ装置との間に 位置する常開型のホールドバルブと、ブレーキ装置とリ ザーバとの間に位置する常開型のディケイバルブとを備 10 え、ホールドバルブを閉じ、ディケイバルブを開くこと によってブレーキ装置とリザーバとを接続することを特 徴とする請求項1に記載のブレーキ圧制御装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、車両用のブレーキ 圧制御装置に関するものであり、更に詳細には、自動変 速機を備えた車両において、クリープ走行時に発生する クリープグローン(いわゆるグー音)を防止できるブレ ーキ圧制御装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】従来より、マスターシリンダを流体圧源の流体圧を利用して倍力作動させるブレーキ倍力装置は公知である(例えば、特開平9-267738号参照)。このような倍力装置を備えたブレーキ装置を搭載した自動変速機式車両において、自動変速機の走行レンジ(クリーブ走行可能な状態)で車両を停止保持させた場合、車両のトルクに打ち勝つ制動トルク(ブレーキ圧)を発生させる必要があることから、運転者はある程度の踏力でブレーキペダルを踏みつづける必要がある。【0003】

【発明が解決しようとする課題】しかし、運転者は無意識のうちにペダル踏力を緩めることがしばしばあり、ペダル踏力を緩めて駆動トルクと制動トルクのバランスがギリギリの状態になると、パッドとディスクロータにスティックスリップ現象が起こり、いわゆるクリープグローンといわれる異音が発生する。このため、クリープグローンの発生を防止するにはペダル踏力をあまり緩めてはならず、運転者は常に所定のペダル踏力を維持し続ける必要があり、疲労の要因の一つとなっていた。そこで本発明は、自動変速機の走行レンジで車両を停止保持させた場合に駆動トルクと制動トルクのバランスがギリギリの状態になる機会を少なくすることでクリープグローンの発生を防止できるブレーキ圧制御装置を提供し、上記問題点を解決することを目的とする。

発生開始液圧を検知すると、クリープグローン発生開始 液圧からクリープグローン消滅液圧になるまでの間、ホ ールドバルブを閉じディケイバルブを開いてブレーキ液 圧を急速に減圧することで、クリープグローンの発生を 抑制できるブレーキ圧制御装置を提供し、これより自動 変速機の走行レンジ(クリープ走行)で車両を停止保持 させた場合、ペダル踏力が少し緩んだとしても、クリー ブグローン(いわゆるグー音)の発生が防止される。 【0005】

10 【課題を解決するための手段】このため、本発明が採用した技術解決手段は、第1の所定ブレーキ圧および第1の所定ブレーキ圧より低い第2の所定ブレーキ圧を設定し、ブレーキ圧減圧過程において、ブレーキ圧が第1の所定ブレーキ圧から第2の所定ブレーキ圧に達するまでの間ブレーキ装置とリザーバとを接続することを特徴とするブレーキ圧制御装置であり、マスターシリンダとブレーキ装置との間に位置する常開型のホールドバルブと、ブレーキ装置とリザーバとの間に位置する常開型のディケイバルブとを備え、ホールドバルブを閉じ、ディとイバルブを開くことによってブレーキ装置とリザーバとを接続することを特徴とするブレーキ圧制御装置である。

[0006]

【実施の形態】以下、図面に基づいて本発明の実施の形 態を説明すると、図1は本ブレーキ力圧制御装置に係わ る第1実施形態の全体構成図、図2は車輪速度センサを 利用して振動検出をする様子を説明する図、図3はクリ ープグローン発生開始液圧とクリープグローン消滅液圧 とを検出するフローチャート、図4はクリープグローン 発生開始液圧からクリーブグローン消滅液圧までの間ブ 30 レーキ液圧を開放するフローチャート、図5は本ブレー キ倍力装置のヒステリシスの説明図、図6は従来のブレ ーキ倍力装置のヒステリシスの説明図である。本実施形 態は、従来公知の循環型式のアンチロック制御装置に液 圧センサ、振動センサ、ストロークセンサを付加すると とにより構成されており、このため、従来公知の循環型 式のアンチロック制御装置の基本構成を利用できるの で、製造コストを抑えることができる。

【0007】図1において、1はブレーキ操作部材としてのブレーキペダル、2はブレーキ倍力装置としてのバキュームブースタ、3はマスターシリンダ(M/C)、4はホールドバルブ、5はディケイバルブ、6はホイールシリンダ(W/C)、7は液圧センサ、8はリザーバ、9はポンプ、10は車輪速度を検出する車輪速度センサ、11は振動センサ、12はリザーバ8内のピストンのストロークセンサ12、13は電子制御装置(ECU)であり、ポンプ駆動用のモータ(図示せず)、ホールドバルブ4、ディケイバルブ5、液圧センサ7、車輪速度センサ10、振動センサ11、ストロークセンサ19は図に示す無気信号路によって電子制御装置13に乗

気的に接続されている。ブレーキ倍力装置およびマスタ ーシリンダは従来公知のものと同様の構成であり、これ らの構成、作用の説明は省略する。

【0008】ホールドバルブ4は従来周知の常開型2位 置切換弁、ディケイバルブ5は従来周知の常閉型2位置 切換弁であり、従来公知のアンチロック制御を実行する とともに、後述するフローチャートにしたがって電子制 御装置13から出力される信号によりバルブ4、5を開 閉し、クリープグローン発生開始液圧からクリープグロ ーン消滅液圧になるまでの間、ホールドバルブ4を閉じ 10 ディケイバルブ5を開いてブレーキ液圧を急速に減圧す る。こうすることでブレーキ倍力装置のヒステリシスを 変えクリープグローンの発生を抑制することができる。 液圧センサ7は、ブレーキ液圧を検出するセンサであり 従来公知のものを使用する。

【0009】振動センサ11は、ブレーキ装置、ブレー キ液圧、車体、或いはサスペンションの振動を検出でき る公知の振動センサであり、クリープグローンの原因と なる振動を検出できれものであればどのような振動セン サを使用することも可能である。なお、この振動センサ 20 として、車輪速度センサを利用し車輪速度センサからの 波形を基にとの波形が通常電圧範囲を越えて振動判定し きい値よりも大きくなった時には、振動レベルが基準以 上であるとして、信号を出力するようにしてもよい(図 2参照)。

【0010】リザーバ8はディケイバルブ5が開いた時 にホイールシリンダ6からのブレーキ液を流入させるこ とができる機能を有し、また、ポンプ9が作動するとリ ザーバ8内のブレーキ液はマスターシリンダに汲み上げ られる。リザーバ8を構成するシリンダ内にはスプリン 30 グ8 aによって図中上方に付勢されているピストン8 b が液密状態で摺動自在に配置されており、このピストン 8 b によってシリンダ内に液室8 c が区画されている。 この液室8cはポンプ9および、ディケイバルブ5に接 続されている。また、ピストン8 bにはピストン8 bの ストロークを検知するストロークセンサ12が設けられ ている。ピストン8 b のストロークがストロークセンサ 12により最大になったことを検知すると、電子制御装 置13からの信号によりポンプ9を作動して液室8c内 のブレーキ液をマスターシリンダに汲み上げる。なお、 このポンプ9はアンチロック制御のときにも作動しリザ ーバ内のブレーキ液を汲み上げる作用を行う。

【0011】このブレーキ圧制御装置では、ブレーキベ ダル1を踏み込むと、マスターシリンダ3で発生した液 圧が、開いているホールドバルブ4を経てホイールシリ ンダ6に流入してブレーキを作動する。またブレーキベ ダル1を開放するとホイールシリンダ6内のブレーキ液 はホールドバルブ4を経てマスターシリンダに還流し、 ブレーキが開放される。また、車輪速度センサ10から 検出される速度が所定速度以下であり、振動センサ 1 1 50 /h)であるか否かを判断し、基準速度以下の時はステ

から検出されるの振動レベルが所定値以上であり、か つ、液圧センサ7からの信号がクリープグローン発生開 始液圧になるとホールドバルブ4を閉じ、ディケイバル ブ5を開いてホイールシリンダ6内のブレーキ液をクリ ープグローン消滅液圧になるまで減圧する。この作用に より、自動変速機の走行レンジ(クリープ走行)で車両 を停止保持させた状態でペダル踏力が少し緩んだとして も、クリープグローン(いわゆるグー音)の発生が防止 される。減圧したプレーキ液量はリザーバ8に吸収され るが、一定量を越えた場合にはストロークセンサ12か らの信号により電子制御装置13にポンプ作動信号を入 力することでポンプ9によってマスターシリンダに戻さ

【0012】図3、図4を参照してクリープグローン発 生を防止するための制御は説明すると、図3はクリープ グローン発生開始液圧とクリープグローン消滅液圧とを 検出するフローチャートであり、図4はブレーキ倍力装 置のヒステリシスを変更するためのフローチャートであ る。図3においてクリープグローン発生開始液圧P1と クリープグローン消滅液圧P3とを検出する制御が開始 されると、ステップS1において、車輪速度センサ10 から車両速度がを取り込み、この車両速度が基準速度以 下(V=5km/h)であるか否かを判断し、基準速度 以下の時はステップS2に進み、その時の振動センサか らの出力が振動レベル基準以上か否かかを判断する。な お、この振動センサに代えて車輪速度センサからの波形 をもとに図2に示すように振動レベルを検出することが できる。

【0013】振動センサ11からの振動レベルが基準以 上の時にはステップS3に進みその時のブレーキ液圧を 液圧センサにより検出し、電子制御装置内にメモリして おく。すなわち、とのステップにおいてクリープグロー ン発生開始液圧P1を検出し記憶しておく。次ぎに、ス テップS4で振動センサ11からの振動が振動レベル基 準以下であるか否かを判断し、基準以下の時にはその時 のブレーキ液圧を液圧センサにより検出し、電子制御装 置内にメモリしておく。すなわち、このステップにおい てクリープグローン消滅液圧P3を検出し記憶してお く。以上のように上記フローチャートにより、クリープ グローン発生開始液圧P1とクリープグローン消滅液圧 P3とを検出し、記憶しておく。なお、クリープグロー ン発生開始液圧P1、クリープグローン消滅液圧P3 は、摩擦材の摩擦係数μによって変化するため、システ ムイニシャル時、あるいは定期的に検出して、電子制御 装置内のメモリ値を変更しておく必要がある。

【0014】一方、図4に示すブレーキ倍力装置のヒス テリシスを変更するためのフローチャートが開始される と、ステップSS1で車輪速度センサ10から車両速度 を取り込み、この車両速度が基準速度以下(V=5km

ップSS2に進み、その時のブレーキ液圧を液圧センサ 7により検出し、その液圧が電子制御装置13内にメモ リしておいたクリーブグローン発生開始液圧P1以下で あるか否かを判断する。そしてクリープグローン発生開 始液圧以下である時にはステップSS3に進んでホール ドバルブ4を閉じ、ディケイバルブ5を開いてホイール シリンダ6内のブレーキ液をリザーバ8に還流し、ブレ ーキ液圧を減圧する。

【0015】次いでステップSS4で再びその時のブレ ーキ液圧が電子制御装置13内にメモリしておいたクリ 10 ープグローン消滅液圧P3以下あるか否かを判断し、消 滅液圧P3以下になると、ホールドバルブ4を開き、デ ィケイバルブ5を閉じて、通常のブレーキ状態に戻る。 こうして、ペダル踏力を緩めて駆動トルクと制動トルク のバランスがギリギリの状態になる状態、即ちクリープ グローンが発生する液圧を回避することにより、クリー プグローンの発生を防止できる。

【0016】上記ブレーキ倍力装置2のヒステリシスを 変更する状態を図面を参照して説明すると、図5は本発 従来のブレーキ倍力装置のヒステリシス図である。図 中、Fはブレーキ踏力、Pはブレーキ圧(液圧)、P1 がクリープグローン発生開始液圧、P3がクリープグロ ーン消滅液圧である。従来からのブレーキ倍力装置は、 図6に示すようにブレーキペダルを踏み込んで行き、所 定の踏力F2を越えるとブレーキ液圧の増圧がはじま り、さらに踏力の増大につれてブレーキ圧がリニアに増 圧され車両が制動状態になりその時のブレーキ圧Pが維 持される。この車両制動状態は、ブレーキペダルの踏力 が緩み、その力が図中F1に減りブレーキ圧がクリープ 30 グローン発生開始油圧Plに減圧するまで維持される。 ブレーキ圧がP1にまで下がると、駆動トルクと制動ト ルクのバランスがギリギリの状態になり、この状態でパ ッドとディスクロータにスティックスリップ現象が起と り、車両がクリーブ走行を開始しいわゆるクリーブグロ ーンが発生する。このクリープグローンはブレーキペダ ル1の踏力がF2に下がりブレーキ液圧がクリープグロ ーン消滅油圧P2になるなるまで発生しつづけ、ブレー キ液圧P2以下になると消滅する。

【0017】そこで、上記のようなクリープグローンの 40 発生を防止するために、本実施形態ではホールドバルブ 4、ディケイバルブ5を作動してブレーキペダル1の踏 力が先のF1からF2に下がるまでの間、ブレーキ液圧 をクリープグローン消滅液圧P3に維持し続けることに より、駆動トルクと制動トルクとのギリギリのバランス 状態を回避し、これによってブレーキペダル1の踏力が 多少さがっても、クリープグローンの発生を防止できる ようにする。即ち、本実施形態では図5に示すように車 両の基準速度が所定速度以下の状態において、ブレーキ 液圧がP1に低下すると、ホールドバルブ、ディケイバ 50 のブレーキ液はホールドバルブ4→ハイドロブースタ切

ルブを切り換えてブレーキ液圧をP3にまで減圧し、P 3になるとホールドバルブ4、ディケイバルブ5を元に 戻して通常のブレーキ作動状態とし、クリープグローン の発生を防止する(即ち、この状態では、ブレーキ倍力 装置は、図中 イ、ロ、ハ、ニ、ホ、ヘ、トに示すヒス テリシスとなる)。

【0018】 このように上記実施形態では、広い範囲で クリープの発生を抑制することができ、運転者が自動変 速機の走行レンジ(クリーブ走行)で車両を停止保持さ せた場合、無意識のうちにペダル踏力を緩めたとして も、クリープグローンの発生を確実に防止することがで きる。

【0019】次に第2実施形態の説明をする。第2実施 形態は、フルバワー方式のアンチロック制御装置に第1 実施形態のクリープグローン発生防止システムを利用し た例である。図面に基づいて本発明の実施の形態を説明 すると、図7は第2実施形態に係わるブレーキ力圧制御 装置の全体構成図であり、減圧した液量は、大気のリザ ーバ25に開放されように構成されているため、第1実 ** 明に係わるブレーキ倍力装置のヒステリシス図、図6は 20 施形態で必要としていたリザーバに設けたストロークセ ンサが不要となる。本実施形態ではホールドバルブ、デ ィケイバルブの開閉のタイミングは前述の第1実施形態 と同様であるのでそれらの制御態様についての説明は省 略する。また第1実施形態と同じ部材には同じ符号を使 用する。

> 【0020】図1において、21はハイドロブースタ、 22はアキュムレータ、23は逆止弁、24はポンプ、 25は大気開放型のリザーバ、26はハイドロブースタ 切換弁であり、その他第1実施形態で使用した同じ符号 は同じ部材を示している。ハイドロブースタ21は、ブ レーキペダルの踏力に比例して制御された液圧をアキュ ムレータ22からホイールシリンダ6側に供給できる公 知のものであり、この構成、作用の説明は省略する。

> 【0021】アキュムレータ22には常に所定の液圧が 蓄圧されており、アキュムレータ内の液圧が減圧した時 には随時ポンプ24を作動して所定の液圧が蓄圧される ようになっている。ハイドロブースタ切換弁26はA、 B2位置切換弁であり、A位置の時はマスターシリンダ 3とホールドバルブ4とを接続し、B位置の時はハイド ロブースタ21とホールドバルブ4とを連通する機能を 有している。

> 【0022】このブレーキ圧制御装置では、ブレーキベ ダル1を踏み込むと、ハイドロブースタ21の作用によ ってブーキペダル1の踏力に比例して制御された液圧が アキュムレータ22からマスターシリンダ3に作用し、 マスターシリンダ3からの出力圧がハイドロブースタ切 換弁26のA位置→開いているホールドバルブ4を経て ホイールシリンダ6に流入してブレーキを作動する。ま たブレーキペダル1を開放するとホイールシリンダ6内

換弁26→マスターシリンダ3を経由してリザーバ25 に還流し、ブレーキが開放される。ブレーキ作動中に、アンチロック制御が開始されると、ハイドロブースタ切換弁26がB位置に切換えられ、さらにホールドバルブ、ディケイバルブが開閉制御されてアンチロック制御を実行する。とのアンチロック制御は従来のアンチロック制御と同様であるので詳細な説明は省略する。

【0023】また、ブレーキペダルを踏み込んだ車両停止状態において、車輪速度センサ11から検出される車両速度が所定速度以下(V=5km/h)であり、かつ、振動センサ11から検出されるの振動レベルが所定値以上の時には、液圧センサ7からの信号がクリーブグローン発生開始液圧P1になるとホールドバルブ4を閉じ、ディケイバルブ5を開いてホイールシリンダ6内のブレーキ液をクリープグローン消滅液圧になるまでリザーバ25に還流しブレーキ液圧を減圧する。この作用により、自動変速機の走行レンジ(クリープ走行)で車両を停止保持させた状態でペダル踏力が少し緩んだとしても、クリープグローン(いわゆるグー音)の発生が防止される。

[0024]

【発明の効果】以上詳細に述べた如く本発明によれば、ドライバがブレーキペダルを踏み込み車両停止保持中に、ペダル踏力が緩んでクリーブグローン発生開始液圧になるとクリーブグローン発生開始液圧からクリープグローン消滅液圧になるまでの間、ホールドバルブを閉じディケイバルブを開いてブレーキ液圧を減圧することによりクリープグローンの発生を確実に抑制することができる、という優れた作用効果を奏することができる。

*【図面の簡単な説明】

【図1】第1実施形態のブレーキ力圧制御装置の全体構成図である。

【図2】車輪速度からクリーブグローン発生振動を検出 する説明図である。

【図3】クリープグローン発生開始液圧とクリープグローン消滅液圧とを検出するフローである。

【図4】ブレーキ倍力装置のヒステリシスを変更するためのフローチャートである。

0 【図5】本発明に係わるブレーキ倍力装置のヒステリシス図である。

【図6】従来のブレーキ倍力装置のヒステリシス図であ ス

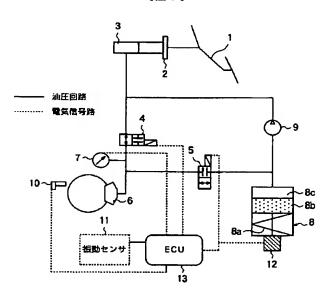
【図7】第2実施形態のブレーキ力圧制御装置の全体構成図である。

ブレーキペダル

【符号の説明】

	2	バキュームブースタ
	3	マスターシリンダ
20	4	ホールドバルブ
	5	ディケイバルブ
	6	ホイールシリンダ
	7	液圧センサ
	8	リザーバ
	9	ポンプ
	1 0	車輪速度センサ
	1 1	振動センサ
	1 2	ストロークセンサ
:	1 3	電子制御装置

[図1]



【図2】

